

# МОДЕЛИРОВАНИЕ РАСТЕКАНИЯ ЛИНЗЫ ЖИДКИХ УГЛЕВОДОРОДОВ ПО ЗЕРКАЛУ ГРУНТОВЫХ ВОД НАД НЕРОВНЫМ ДНОМ

## Введение

Одним из источников загрязнения грунтовых вод могут послужить нерастворимые в воде жидкие загрязнители (нефтепродукты и другие углеводороды (УВ)) [1, 2]. Они просачиваются сквозь зону аэрации и, смешиваясь с водой, образуют "линзу" на поверхности зеркала грунтовых вод (ЗГВ). При наличии даже небольшого наклона водоупора в 3-5° накопившаяся "линза" УВ начинает медленно двигаться в область разгрузки (овраг, берег реки, дренажный канал). В результате загрязненными оказываются не только некоторая поверхность зеркала грунтовых вод (ЗГВ), но и тот водосток, в который разгружаются загрязненные грунтовые воды. Причиной такого загрязнения являются утечки УВ сквозь микротрещины, дефекты в трубах и т.п. на нефтехранилищах. При этом формируется поверхностный источник малой интенсивности, но длительного действия. Целью данной работы является построение математической модели формирования "линзы" УВ и ее растекания по ЗГВ.

Рассмотрим задачу о растекании "линзы" УВ по ЗГВ, расположенному над наклонным неровным дном. "Линза" УВ образуется за счет поступления загрязнения с поверхности грунта на некоторой конечной площади (рис. 1). На практике известно, что площадь сечения струи загрязнения с глубиной существенно возрастает, поэтому область загрязнения ЗГВ много больше размеров поверхности источника.

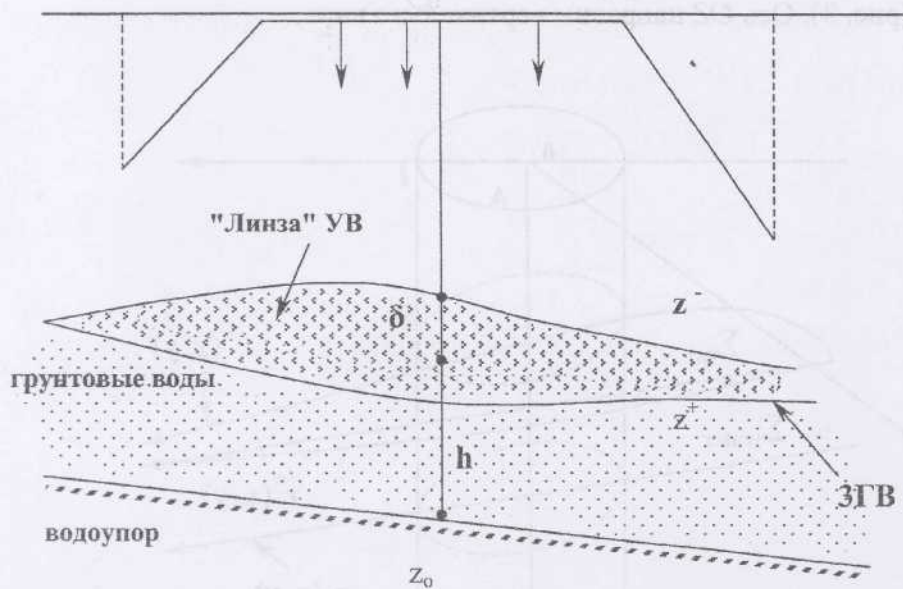


Рис. 1. Схема растекания УВ по ЗГВ (вертикальный разрез)

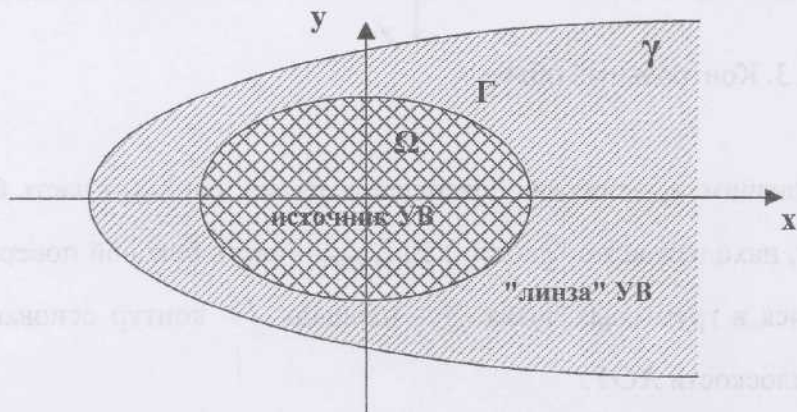


Рис. 2. Схема растекания УВ по ЗГВ (вид сверху)

### Математическая постановка задачи

Система дифференциальных уравнений, описывающих рассматриваемую задачу, получается из условия баланса масс воды и УВ [1, 2]. В качестве контрольного объема возьмем цилиндр с вертикальной боковой по-

верхностью и основанием в плоскости  $XOY$ , расположенным на поверхности земли (рис. 3). Ось  $OZ$  направим вертикально вниз.

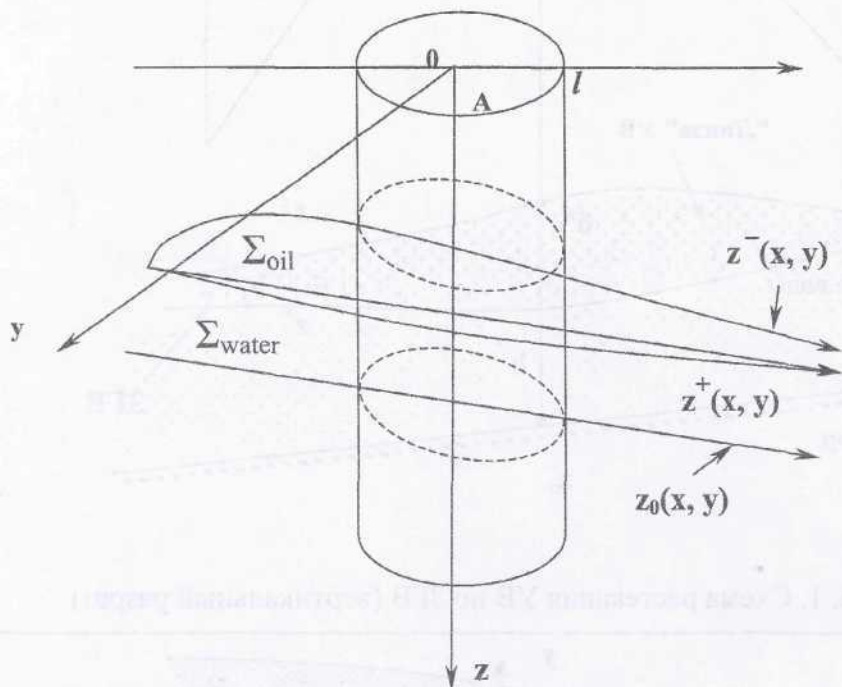


Рис. 3. Контрольный объем

Обозначим:  $\Sigma$  – боковая поверхность цилиндра,  $\Sigma_{oil}$  – часть бок. поверхности, находящаяся в "линзе" УВ,  $\Sigma_{water}$  – часть боковой поверхности, находящаяся в грунтовых водах.  $A$  – площадь,  $l$  – контур основания цилиндра в плоскости  $XOY$ .

Пусть  $z = z_0(x, y)$  – уравнение поверхности водоупора грунтовых вод описывает наклонное русло:  $z_0(x, y) = f(y)(H - \alpha x)$ . Уравнения поверхности ЗГВ и линзы УВ:  $z = z^+(x, y)$ ;  $z = z^-(x, y)$ . Толщину "линзы" обозначим  $\delta = z^+ - z^-$ ; мощность слоя грунтовых вод  $h(x, y) = z^0 - z^+$  (рис. 3).

Следуя Буссинеску, предположим, что распределение давления жидкости по  $z$  гидростатическое:

$$\begin{cases} p_w = p_a + \rho_0 g \cdot \delta(x, y) + \rho_w g(z - z^+); \\ p_0 = p_a + \rho_0 g \cdot (z - z^-) \end{cases} \quad (1)$$

Здесь  $p_a$  – атмосферное давление; индекс  $w$  (*water*) – относится к воде, индекс  $o$  (*oil*) – относится к УВ;  $g$  – ускорение силы тяжести.

Для записи балансовых соотношений необходимо подсчитать поток жидкости через боковую поверхность  $\Sigma$  контрольного объема:

$$\oint_{\Sigma} V_n d\Sigma$$

Поскольку образующие  $\Sigma$  вертикальны, то для подсчета величины потока достаточно знать горизонтальные составляющие скорости фильтрации  $V_x$  и  $V_y$ . Согласно закону Дарси с учетом (1) имеем:

$$\left. \begin{aligned} v_x &= -\frac{K}{\mu_0} \frac{\partial P_0}{\partial x} = \frac{K}{\mu_0} \rho_0 g \frac{\partial z^-}{\partial x}; \\ v_y &= -\frac{K}{\mu_0} \frac{\partial P_0}{\partial y} = \frac{K}{\mu_0} \rho_0 g \frac{\partial z^-}{\partial y}; \end{aligned} \right\} \quad (2)$$

для УВ:

$$\left. \begin{aligned} v_x &= -\frac{K}{\mu_w} \frac{\partial P_0}{\partial x} + \frac{K}{\mu_w} \rho_w g \frac{\partial z^+}{\partial x}; \\ v_y &= -\frac{K}{\mu_w} \frac{\partial P_0}{\partial y} + \frac{K}{\mu_w} \rho_w g \frac{\partial z^+}{\partial y}; \end{aligned} \right\} \quad (3)$$

для воды:

где  $K$  – проницаемость грунта,  $\mu_0, \mu_w$  – соответственно вязкости УВ и воды. Важно подчеркнуть, что в силу (2)-(3) значения  $V_x$  и  $V_y$  не зависят от  $z$  и определяются формой поверхностей  $z = z^{\pm}(x, y)$ . Поэтому интегрирование  $V_n$  по  $\Sigma$  сводится к интегрированию по контуру основания  $l$ , а затем – по основанию  $A$ .

Так, для УВ имеем:

$$\left. \begin{aligned} \oint_{\Sigma_0} v_n d\Sigma &= \oint_i \delta \cdot v_n dS_i \\ \oint_{\Sigma_w} v_n d\Sigma &= \oint_i h \cdot v_n dS_i \end{aligned} \right\} \quad (4)$$

для воды:

Запишем теперь сами балансовые соотношения.

Для УВ балансовое соотношение имеет вид:

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_A m \delta dA = - \int_{\Sigma_0} v_n d\Sigma + \int_A j(x, y, t) dA \quad (5)$$

где  $m$  – пористость. Физический смысл уравнения (5) состоит в том, что изменение во времени объема УВ в контрольном объеме обусловлено потоком через боковую границу, а также нижнее основание (оно непроницаемо для УВ) и верхнее основание (последнее слагаемое в (5)). Величина  $j(x, y, t)$  равна объему УВ, поступающему в контрольный объем сверху через единицу площади  $A$  за единицу времени.

Поскольку  $\oint_{\Sigma_0} v_n d\Sigma = \int_A \left( \frac{\partial v_x}{\partial x} + \frac{\partial v_y}{\partial y} \right) dA$ , и область  $A$  – произвольна,

то интегральное соотношение (5) с учетом (2), (4) равносильно уравнению для УВ:

$$m \frac{\partial \delta}{\partial t} = \left( - \frac{K \rho_0 g}{\mu_0} \right) \left[ \frac{\partial}{\partial x} \left( \delta \frac{\partial z^-}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left( \delta \frac{\partial z^-}{\partial y} \right) \right] + j(x, y, t) \quad (6)$$

Запишем балансовое соотношение для воды:  $\oint_{\Sigma_0} v_n d\Sigma = \int_A \left( \frac{\partial v_x}{\partial x} + \frac{\partial v_y}{\partial y} \right) dA$

Используя это соотношение, с учетом (3), (4) получим уравнение для воды:

$$m \frac{\partial \delta}{\partial t} = \frac{K \rho_0 g}{\mu_w} \left[ \frac{\partial}{\partial x} \left( h \frac{\partial \delta}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left( h \frac{\partial \delta}{\partial y} \right) \right] - \frac{K \rho_w g}{\mu_w} \left[ \frac{\partial}{\partial x} \left( h \frac{\partial z^+}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left( h \frac{\partial z^+}{\partial y} \right) \right] \quad (7)$$

Учитывая, что  $z^- = z_0 - h - \delta$ ;  $z^+ = z_0 - h$ , а также то, что

уравнение поверхности водоупора  $z_0(x, y)$  есть функция двух переменных, получим:

$$\frac{\partial z^-}{\partial x} = \frac{\partial z_0}{\partial x} - \frac{\partial h}{\partial x} - \frac{\partial \delta}{\partial x}; \quad \frac{\partial z^-}{\partial y} = \frac{\partial z_0}{\partial y} - \frac{\partial h}{\partial y} - \frac{\partial \delta}{\partial y}.$$

Тогда из уравнения (6) получим:

$$m \frac{\partial \delta}{\partial t} = - \frac{K \rho_0 g}{\mu_0} \left[ \frac{\partial}{\partial x} (\delta \cdot (z_{0x} - h_x - \delta_x)) + \frac{\partial}{\partial y} (\delta \cdot (z_{0y} - h_y - \delta_y)) \right] + j(x, y, t);$$

или

$$m \frac{\partial \delta}{\partial t} + \frac{K \rho_0 g}{\mu_0} \left[ \frac{\partial}{\partial x} (\delta \cdot z_{0x}) + \frac{\partial}{\partial y} (\delta \cdot z_{0y}) \right] = \frac{K \rho_0 g}{\mu_0} \left[ \frac{\partial}{\partial x} (\delta \cdot (h_x + \delta_x)) + \frac{\partial}{\partial y} (\delta \cdot (h_y + \delta_y)) \right] + j(x, y, t).$$

Введем оператор  $\text{div } \bar{a}$ , действующий лишь в плоскости  $(x, y)$ :

$$\text{div } \bar{a} = \frac{\partial a_x}{\partial x} + \frac{\partial a_y}{\partial y}.$$

Предположим для простоты, что функция  $z_0(x, y)$  – гармоническая, тогда получим уравнения для УВ:

$$m \frac{\partial \delta}{\partial t} + \frac{K \rho_0 g}{\mu_0} (\nabla z_0 \cdot \nabla \delta) = \frac{K \rho_0 g}{\mu_0} \text{div}(\delta \cdot \nabla(h + \delta)) + j(x, y, t) \quad (8)$$

Аналогично рассуждая, из уравнения (7) для воды получим:

$$m \frac{\partial h}{\partial t} + \frac{K \rho_w g}{\mu_w} (\nabla_{z_0} \cdot \nabla \delta) = \frac{K \rho_0 g}{\mu_w} \operatorname{div}(h \cdot \nabla \delta) + \frac{K \rho_w g}{\mu_w} \operatorname{div}(h \cdot \nabla h) \quad (9)$$

Перейдем к безразмерным переменным:

$$x = L \cdot x'; \quad y = L \cdot y'; \quad t = L \cdot t'; \quad h = h_0 \cdot h'; \quad \delta = \delta_0 \cdot \delta'; \quad j = j_0 \cdot j'$$

Тогда уравнение (8) для УВ примет вид:

$$\begin{aligned} m \frac{\delta_0}{T} \frac{\partial \delta'}{\partial t'} + \frac{K \rho_0 g}{\mu_0} \left( \nabla_{z_0} \cdot \frac{\delta_0}{L} \nabla \delta' \right) = \\ = \frac{K \rho_0 g}{\mu_0} \frac{\delta_0 (h_0 + \delta_0)}{L^2} \cdot \operatorname{div}'(\delta' \cdot \nabla'(h' + \delta')) + j_0 \cdot j'(x, y, t) \end{aligned}$$

Домножим это уравнение на  $\frac{T}{\delta_0}$ , тогда

$$\begin{aligned} m \frac{\partial \delta'}{\partial t'} + \frac{TK \rho_0 g}{\mu_0 L} (\nabla_{z_0} \cdot \nabla \delta') = \\ = \frac{K \rho_0 g T}{\mu_0 L} \frac{(h_0 + \delta_0)}{L} \cdot \operatorname{div}'(\delta' \cdot \nabla'(h' + \delta')) + \frac{T}{\delta_0} j_0 \cdot j'(x, y, t) \end{aligned} \quad (10)$$

Приступим к согласованию масштабов. За основной пространственный масштаб примем характерный размер  $L$  зоны питания "линзы" УВ. Положим

$$\frac{K \rho_0 g T}{\mu_0 L} = 1 \quad (11)$$

Это значит, что масштаб времени процесса равен времени фильтрации УВ под действием силы тяжести на расстоянии  $L$ . При этом уравнение (10) примет вид:

$$m \frac{\partial \delta'}{\partial t'} + (\nabla_{z_0} \cdot \nabla \delta') = \frac{(h_0 + \delta_0)}{L} \cdot \operatorname{div}(\delta' \cdot \nabla(h' + \delta')) + \frac{T j_0 j'}{\delta_0} \quad (12)$$

Теперь необходимо определить величину  $\delta_0$ .

За характерное значение  $h_0$  примем значение функции  $h$  вдали от области питания, например, на участке разгрузки, т.е.

$$h(x, y)|_{x, y \rightarrow \infty} = h_0$$

Характерное значение  $\delta_0$  должно выбираться из балансовых соотношений объемов УВ. С одной стороны, это объем УВ, поступающий через область питания размера  $L$ . Этот объем равен  $\cong j_0 \cdot L^2$ . С другой стороны, это объем УВ, стекающий по ЗГВ, в частности, объем отвода УВ через контур  $R$ , удаленный от области питания ( $R \gg L$ ). Этот объем равен  $\cong v_0 2\pi R \delta_0$ , где  $v_0$  – скорость отвода,  $\delta_0$  – толщина линзы на участке разгрузки.

Из (2) имеем:

$$\left. \begin{aligned} v_{ox} &= \frac{K\rho_0 g}{\mu_0} \cdot \frac{\partial z^-}{\partial x} = \frac{K\rho_0 g}{\mu_0} \cdot \frac{\partial}{\partial x} (z_0 - h - \delta); \\ v_{oy} &= \frac{K\rho_0 g}{\mu_0} \cdot \frac{\partial z^-}{\partial y} = \frac{K\rho_0 g}{\mu_0} \cdot \frac{\partial}{\partial y} (z_0 - h - \delta); \end{aligned} \right\}$$

Отсюда  $v_{on} \cong \frac{K\rho_0 g}{\mu_0} \cdot \nabla(z_0 - h - \delta)$ . Обозначим  $\alpha \cong |\nabla z_0|_{x, y \rightarrow \infty}$  на

участке разгрузки. Поскольку при  $x \rightarrow \infty, y \rightarrow \infty$ :  $\nabla h \rightarrow 0, \nabla \delta \rightarrow 0$ ,

то получим следующее соотношение для объема УВ на участке разгрузки:

$$\frac{K\rho_0 g}{\mu_0} \cdot \alpha \cdot R \delta_0;$$

где  $R$  – расстояние от области питания до линии разгрузки. В результате из условия баланса объемов УВ получим:

$$\frac{K\rho_0 g}{\mu_0} \cdot \alpha \cdot R \delta_0 \cong j_0 \cdot L^2$$

Отсюда, учитывая (11):



$$\delta_0 = \frac{j_0 L^2 \mu_0 T}{K \rho_0 g \alpha R T} = \frac{j_0 L T}{\alpha R} \quad (13)$$

Таким образом, задав характерный размер зоны питания  $L$ , можно определить масштаб времени процесса  $T$  и характерное значение  $\delta_0$ . В итоге уравнение (12) примет вид:

$$m \frac{\partial \delta'}{\partial t'} + (\nabla z \cdot \nabla \delta') = (\lambda_2 + \lambda_1) \operatorname{div}' (\delta' \cdot \nabla (h' + \delta')) + \lambda_3 j' \quad (14)$$

где  $\lambda_1 = \frac{j_0 T}{\alpha R}$ ;  $\lambda_2 = \frac{h_0}{L}$ ;  $\lambda_3 \cong \frac{\alpha R}{L}$  ( $R \gg L$ ). Учитывая, что  $\alpha$  – малая величина,

можно принять  $\frac{\alpha R}{L} \cong 1$ . Тогда  $\lambda_3 \cong 1$ , а  $\lambda_1 = \frac{\delta_0}{L} = \frac{j_0 T}{L}$ . Отсюда следует, что уравнение (14) для УВ имеет вид (штрихи опускаем):

$$m \frac{\partial \delta}{\partial t} + (\nabla z \cdot \nabla \delta) = \left( \frac{h_0}{L} + \frac{\delta_0}{L} \right) \operatorname{div} (\delta \cdot \nabla (h + \delta)) + j \quad (15)$$

Перейдем к уравнению баланса для воды (9). При переходе к безразмерным переменным оно получит вид:

$$\frac{m h_0}{T} \frac{\partial h'}{\partial t'} + \frac{K \rho_w g}{\mu_w} \left( \nabla z_0 \cdot \frac{\delta_0}{L} \nabla \delta' \right) = \frac{K \rho_0 g}{\mu_w} \cdot \frac{h_0 \delta_0}{L^2} \operatorname{div}' (h' \cdot \nabla' \delta') +$$

$$+ \frac{K \rho_w g}{\mu_w} \cdot \frac{h_0 h_0}{L^2} \operatorname{div}' (h' \cdot \nabla' h').$$

Домножим это уравнение на  $\frac{T}{h_0}$  и получим:

$$m \frac{\partial h'}{\partial t'} + \frac{\rho_w \mu_0}{\rho_0 \mu_w} \frac{\delta_0}{h_0} \frac{K \rho_0 g T}{\mu_0 L} (\nabla z_0 \cdot \nabla' \delta') = \frac{\mu_0}{\mu_w} \frac{K \rho_0 g T}{\mu_0 L} \cdot \frac{\delta_0}{L^2} \operatorname{div}' (h' \cdot \nabla' \delta') +$$

$$+ \frac{\rho_w \mu_0}{\rho_0 \mu_w} \frac{K \rho_0 g T}{\mu_0 L} \cdot \frac{h_0}{L} \operatorname{div}' (h' \cdot \nabla' h').$$

$$a_1 = \frac{\rho_w \mu_0}{\rho_0 \mu_w}; \quad a_2 = \frac{\mu_0}{\mu_w}, \text{ полу-}$$

Учитывая соотношение (11) и обозначив  
чим уравнение для воды (штрихи опустим):

$$m \frac{\partial h}{\partial t} + a_1 \frac{\delta_0}{h_0} (\nabla z_0 \cdot \nabla \delta) = a_2 \frac{\delta_0}{L} \operatorname{div} (h \cdot \nabla \delta) + a_1 \frac{h_0}{L} \operatorname{div} (h \cdot \nabla h) \quad (16)$$

Далее, рассмотрим случай "слабого" источника УВ, т.е. "линза" УВ –

тонкая:  $\frac{\delta_0}{h_0} = \varepsilon \ll 1$  . Положим  $\frac{h_0}{L} \cong 0.1$  . Тогда уравнения для УВ и воды

(15)-(16) примут вид:

$$m \frac{\partial h}{\partial t} + (\nabla z_0 \cdot \nabla \delta) = (0.1 + 0.1 \cdot \varepsilon) \operatorname{div} (\delta \cdot \nabla (h + \delta)) + j(x, y, t) \quad (17)$$

$$m \frac{\partial h}{\partial t} + \varepsilon \cdot (\nabla z_0 \cdot \nabla \delta) = 0.1 \cdot \varepsilon \cdot \operatorname{div} (h \cdot \nabla \delta) + 0.1 \operatorname{div} (h \cdot \nabla h) \quad (18)$$

Таким образом, процесс растекания УВ по зеркалу грунтовых вод, расположенному на наклонном водоупоре, описывается системой уравнений (17)-(18) для толщины линзы  $\delta$  и толщины водного слоя  $h$  с малым параметром  $\varepsilon$ .

### Стационарный предел

Рассмотрим предельное стационарное состояние линзы при  $t \rightarrow \infty$ .

Уравнения (17)-(18) примут вид:

$$\varepsilon (\nabla z_0 \cdot \nabla \delta) = 0.1 \cdot \varepsilon \operatorname{div} (\delta \cdot \nabla (h + \delta)) + 0.1 \cdot \operatorname{div} (\delta \cdot \nabla (h + \delta)) + j(x, y)$$

$$\varepsilon (\nabla z_0 \cdot \nabla \delta) = 0.1 \cdot \varepsilon \operatorname{div} (h \cdot \nabla \delta) + 0.1 \cdot \operatorname{div} (h \cdot \nabla h)$$

Проведем разложение по малому параметру  $\varepsilon$ . При  $\varepsilon=0$  получим "опорную" задачу:

$$\operatorname{div} (h \cdot \nabla h) = 0; \quad (19)$$

$$(\nabla z_0 \cdot \nabla \delta) = 0.1 \cdot \operatorname{div}(\delta \cdot \nabla \delta) + j(x, y) \quad (20)$$

$$\Delta \frac{h^2}{2} = 0$$

Уравнение (19) представляет собой уравнение Лапласа:

Поскольку на границе разгрузки  $h|_{x=R} = h_0$ , то гармоническая функция

$h(x, y) = h_0$  повсюду внутри области течения УВ.

Для решения уравнения (20) необходимо задать форму области питания УВ (область D) и вид функции  $j(x, y)$ . Пусть  $\Omega$  – прямоугольник.

$$j(x, y) = \begin{cases} 1, & x \in \Omega; \\ 0, & x \notin \Omega. \end{cases}$$

Картина течения представлена на рис. 4. Линия  $x=R$  представляет собой участок разгрузки потока воды и УВ. Полуширина струи УВ на линии разгрузки обозначена  $y_0$ . Область  $\Omega$  – проекция области питания "линзы" УВ на поверхности земли. В области  $\Omega$ :  $j=1$ . Вне  $\Omega$  интенсивность питания  $j=0$ . Через  $\gamma$  обозначена граница области D – области течения УВ.

Зададим рельеф водоупора  $z_0(x, y)$  в виде:  $z_0(x, y) = f(y) \cdot (H - \alpha x)$ , т.е. предположим, что водоупор – это наклонное русло. В частном случае наклонный водоупор можно предполагать плоским:  $z_0(x) = (H - \alpha x)$ .

Тогда из уравнения (20) получим:

$$-\alpha \frac{\partial \delta}{\partial x} = 0.1 \cdot \operatorname{div}(\delta \cdot \nabla \delta) + j(x, y) \quad (21)$$

Уравнение (21) описывает поведение функции  $\delta(x, y)$  внутри области D течения УВ (рис. 4).

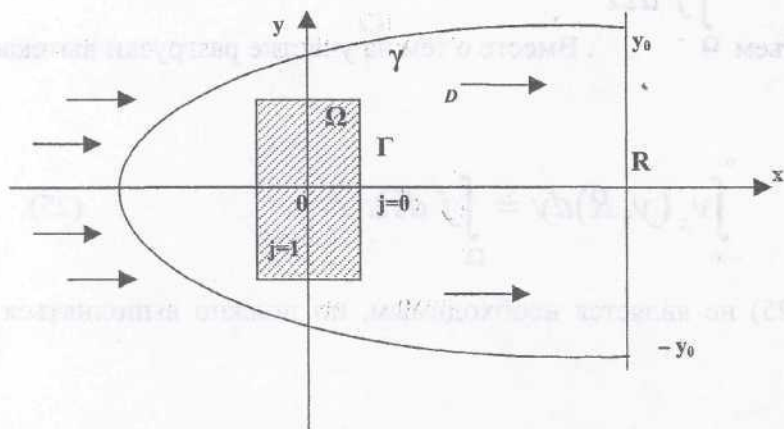


Рис. 4. Картина течения УВ.

Сформулируем граничные условия стационарной задачи. На границе  $\gamma$  в области  $D$  заданы два граничных условия:

$$\left\{ \begin{array}{l} \delta = 0; \end{array} \right. \quad (22)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} v_x \cdot n_x + v_y \cdot n_y = 0. \end{array} \right. \quad (23)$$

Уравнение (23) – это уравнение линии тока, на которой нормальная составляющая потока УВ равна нулю. На участке разгрузки при  $x=R$  можно считать:

$$\left. \frac{\partial \delta}{\partial x} \right|_{x=R} = 0 \quad (24)$$

Заметим, что граничные условия (22)-(24) для функции  $\delta(x, y)$  однородны и поэтому определяют решение лишь с точностью до постоянной. Эта постоянная должна определяться интегральной интенсивностью источника и может быть определена из условия баланса объема УВ в области, занятой УВ.

